# 液圧成形によるシームレス加速空洞の製造

 高エネルギー加速器研究機構 機械工学センター 教授 山中 将
(2021年度 一般研究開発助成 AF-2021005-B2)

キーワード:液圧成形,加速空洞,銅パイプ

## 1. 研究の目的と背景

管状素材を用いた液圧成形は、古くから知られる塑性加 工の一つである.金型内に置いた管材に高内圧を加え、管 の両端を軸方向に押し込んで、金型に沿った形状に成形す る<sup>1)</sup>.配管継手、ベローズなどの生産に広く用いられてい る.中空軽量部品を一体成形することができ、コストダウ ンも図れることから、近年特に自動車部品への適用が急速 に拡大している<sup>2)</sup>.

粒子加速器は、電磁波などを使って電子や陽電子などの 粒子にエネルギーを加え、粒子を加速する装置である.加 速した粒子を衝突させて噴出する様々な粒子を観測した り、がん治療のための医療機器に用いられたり、様々な学 術および産業用途がある.加速器には種々の方式があるが、 超伝導加速空洞は、空洞セル内に大電力の高周波を導き、 空洞内にできる電場を利用して粒子を加速する.空洞の材 料には純ニオブが用いられ、液体ヘリウムを用いて 4 K まで冷却し、超伝導状態にして運転する.電気抵抗がほぼ ゼロのため、電力損失や発熱が抑制され、小さな電力、短 い距離で大きなエネルギーを粒子に与えることができる. 従来の加速器に比べて省エネというメリットがあるが、材 料にレアメタルであるニオブを使うため初期コストは高 くなる<sup>3)</sup>.

だ円のセル形状を有する超伝導加速空洞の製造方法は, 圧延したニオブの板材をおわん状にプレス加工し、それら を電子ビーム溶接(EBW)で結合する方法が一般的である. 空洞は内面が滑らかなことが要求されるが、EBW の電子銃 は大型のため,空洞の外側から貫通溶接を行い,隆起の少 ない滑らかな溶接裏ビードを形成する必要がある.これは 熟練を要する非常に難しい溶接作業である. EBW 機の導入 コストも高く,EBW が空洞製造コスト上昇の主要因である. EBW を用いずに液圧成形を用いて空洞を低コストで製造 する研究が行われている. 特にドイツ電子シンクロトロン 研究所(DESY) において Singer らによって精力的に行わ れた. 内径 150 mm, 肉厚 2.7 mm のニオブシームレスパイ プを用いて空洞を製造した.最大加速勾配は 30~35 MV/m に達した<sup>4)</sup>. 高エネルギー加速器研究機構(KEK)は1994 年より液圧成形の研究に着手し、図1に示すニオブ製の1 セルと3セル空洞の製造に成功し,電界性能試験の結果, 最大加速勾配は40 MV/mに達し、加速空洞として使用でき ることを確認した<sup>5)</sup>.



(a) 1 セル空洞



(b)3セル空洞 図1 ニオブ製シームレス空洞 (ニオブパイプはアルバック製)

超伝導空洞のコストを低減するために,銅で空洞本体を 製作し,内部をニオブでコーティングして超伝導を発現さ せ,廉価な空洞を実現する研究が近年,盛んに行われてい る.加速空洞の内面は滑らかさが求められ,コーティング の下地は継ぎ目の無い空洞が理想的である.欧州原子核研 究機構(CERN)は1989年までに銅パイプを用いて液圧成 形による空洞製造に成功している<sup>6)</sup>.本研究の目的は,1 本の銅パイプから,継ぎ目のないシームレス空洞を製造す ることである.2023年に日本ニューロン(株)との共同 研究により,1.3 GHz 1 セル銅空洞の試作に成功した<sup>7)</sup>. 本報告では,製造工程と成形例について詳細に述べる

# 2. 実験方法

## 2・1 フルシームレス空洞

1 セル空洞の構成部品を図2に示す.(a)は従来のプレス・溶接工法により4個,(b)はセル部分を液圧成形で製作し,左右のビームパイプを溶接することにより3個,(c)

は、さらに左右のビームパイプとセルの間の溶接継ぎ目も 無くして1個である.液圧成形を容易にするために、セル の小径部(アイリスと呼ぶ)より径の大きなパイプを用い、 予成形としてアイリス部のくびれを作ってからセル形状 に膨らめる工法が取られていた.そのため、成形後にアイ リス部で切断して、ビームパイプを溶接する必要があった. 今回、溶接を廃し、工程を簡素化できる(c)を実現した. これをフルシームレス空洞と呼ぶ.



図2 1セル空洞の構成部品

# 2・2 銅パイプ

試作した 1.3 GHz 1 セル空洞の素管であるシームレス パイプは,外径 88 mm,肉厚 5 mm である.材質は無酸 素銅 (JIS C1020)である.純度は 99.98%,引張強度 219 MPa,伸び 67%,硬さ 34 HV である.電子管用無酸素銅 C1011 という高純度の材料もあるが,ここでは通常の無 酸素銅を用いた.JIS H3300 にシームレス銅パイプが規 定されており,4 m 程度のパイプを国内で複数社から調達 可能である.使用したパイプは引き抜きにより製造された. 銅パイプは工業的に流通しているので,ニオブパイプと比 べるとコストは 1/65 以下である.

後述するシミュレーションでは、材料パラメータを与え る必要がある.パイプを展開して引張試験片を切り出し、  $500 \mathbb{C} \times 2$ 時間の真空焼鈍を行った後に引張試験を行った. 図3に示す真応力—真ひずみ線図を求め、硬化指数 n を 算出した.



図3 銅の真応力一真ひずみ線図

#### 2・3 液圧成形の工程

1 本のパイプを一気に空洞形状に成形する方法を試し たが難しいことがわかり,図4に示す2工程による成形を 発案した.2種類の金型を用意し,液圧成形のみで仕上げ る.使用した液圧成形機は立型のため,パイプと金型は縦 方向の配置となる.一方の金型の底部を固定し,他方の金 型を押し込む,従来は,アイリス部のくびれ加工が必要で あるが,これを廃して工程を簡素化した.くびれ加工はア イリスーか所ずつ加工するので時間がかかる.くびれ加工 が無いと生産性の大幅な向上が期待できる.まず外径 88 mmの銅パイプの中央を130 mm 程度に膨らませ,次に金型 を交換して,最終形状の 210 mm 程度まで膨らませる.1 工程と2工程の間には,伸び性を回復するために500℃× 2時間の真空焼鈍を行う.





銅はニオブより成形性が良いが、液圧成形でこれほど大き く膨らませる工業的な例は見当たらない.ここでは、周長 で2.4 倍伸ばす必要がある.近年、液圧成形の過程をコン ピュータで精度よくシミュレーションできるので.どのよ うな条件で成形すればうまく膨らむか、実際の成形に先立 ちシミュレーションにより検討した.図5にシミュレーション結果を示す.シミュレーションには図3に示した材料パラメータを使用した.押し込み速度は1mm/sである.



図5 シミュレーションの結果:各工程での最大トレス カ応力は,それぞれ382,424 MPaとなった.シミュレー ションは日本ニューロンが行った.

# 3. 結果と考察

実際に使用した液圧成形機を図6に、成形した銅パイプ を図7に示す.液圧成形機は縦方向に圧縮する.流体は水 である.シミュレーションを基に決定した、ストロークと 水圧の関係(負荷経路)を数値データとして、液圧成形機 に入力することで、自動的に成形できる.成形時間は各工 程2分程度である.工程で変化した特性値を表1に示す. 成形により肉厚は減少し、中央部は1工程後に3.9 mm, 2工程後に2.6 mm となった.実験において破裂したパイ プは、肉厚のばらつきが大きいものが見られた.今回は肉 厚のばらつき(最大値-最小値)が0.1 mm以下になるよ うに特別に製造したパイプを使用した.本成形では非常に 大きく膨らませるので、材料の伸びも大切であるが、それ 以上に肉厚のばらつきを小さくすることが重要である.



図6 液圧成形機(日本ニューロンの厚意による)



図7 成形した銅パイプ:上段・素管,中段・1工程後の パイプ,下段・2工程後のパイプ,成形によりパイプの全 長が短くなっていく様子がわかる.

表1 各工程における特性値

工程	全長 [mm]	外径(中央) [mm]	肉厚 [mm]	硬さ [HV]
初期状態	499.6	88	$5.02 {\sim} 5.07$	34
1工程後	450.1	129.7	$3.85 {\sim} 3.92$	60
焼鈍後		—	—	26
2 工程後	371	216.9	$2.6{\sim}2.71$	84

成形による加工硬化により硬さが高くなる.1工程後の 焼鈍により初期状態以下に硬さが戻っている.2工程は大 きく膨らませるために加工硬化が大きく,1工程後よりさ らに硬さが高くなる.

切断した空洞内面を図8に示す.成形前のパイプ内面の 長手方向の表面粗さは1.0 μmRa である.成形後のセルの 大径部(赤道と呼ぶ)は2.9 μmRa である.肌荒れの少な い良好な仕上がりとなった.また肉厚分布が発生し,赤道 部が最も薄くなった.キャリパで測定した肉厚の測定結果 を図9に示す.長手方向55 mm あたりがアイリス部であ る.加速空洞は内面形状が重要であり,肉厚分布をあらか じめ予想して金型形状の設計を行う必要がある.シミュレ ーションにより求めた肉厚を合わせて示す.成形の最終段 階では,パイプと金型が接触した状態で形状が変化する. そのため,シミュレーションと実際の形状を合わせるため には,適切な摩擦係数を与える必要がある.摩擦係数μ=0 と 0.2 の場合の結果を示す.μ=0.2 の場合の方が,実測値 に近い結果を得られた.μをさらに大きくしても,赤道部 での実測値には近づかなかった.本シミュレーションでは, 軸対象モデル(2次元モデル)を用いているため,パイプ の周方向の摩擦力を考慮できない.また成形が進むと摩擦 係数が変わる可能性もある.これらが誤差の要因と考えて いる.



図8 切断した空洞内部:パイプ部の肉厚は5 mm,赤道 部の厚さは2.6 mm. 肉厚分布があることがわかる.



図9 肉厚分布の測定結果とシミュレーションとの比較



図10 完成したフルシームレス空洞(全長 396 mm)

これまでに十数本の成形に成功し,高い再現性を確認した.図10に示すように空洞の両側にフランジを取付けて 完成となる.フランジはステンレス製で銅パイプとは電子 ビーム溶接で接合した.

# 4. まとめ

銅1セルフルシームレス空洞を開発し, 廉価なニオブコ ーティング空洞の開発に貢献した. この銅空洞は CERN に提供され, マグネトロンスパッタリングによるニオブコ ーティングが行われた. 現在, KEK で空洞の性能評価を 行っている. 従来の継ぎ目のある空洞に比べて良質なニオ ブコーティング空洞が出来ることを見込んでいる. これに よりニオブコーティング研究の進展を期待している.

### 謝辞

本研究は、公益財団法人天田財団の2021年度一般研究 開発助成(AF-2021005-B2)により行われた. 銅空洞の液 圧成形は日本ニューロン(株)で行われ、同社の西勇也氏, 西森一喜氏との共同作業の結果である.また KEK の山本 明名誉教授の橋渡しにより、CERN から銅空洞に関する 多くの助言を得た.これらを記して感謝の意を表す.

## 参考文献

- 日本塑性加工学会:チューブハイドロフォーミング, (2015)、森北出版.
- Tolazzi, M.: Int J Mater Form (2010) Vol. 3 Suppl 1:307 310.
- Padamsee, H., Knobloch, J. & Hays, T.: RF Superconductivity for Accelerators, (1998), 37-56, John Wieley & Sons.
- Singer, W. & Singer, X.: Phys. Rev. ST Accel. Beams, 18-022001 (2015), 1-22.
- 5) 山中将・井上均・他:第12回日本加速器学会年会プ ロシーディングス, (2015), 1105-1107.
- Hailer, C.: Proc. 1989 IEEE Particle Accelerator Conf., (1989), 485-487.
- KEK プレス発表,世界初の継ぎ目なし加速器心臓部の製造に成功,2023/11/2, https://www.kek.jp/ja/press/hf202311021400/